# Previous Doc Next Doc Go to Doc# First Hit

# Generate Collection

L34: Entry 47 of 63

File: JPAB

Dec 8, 1995

PUB-NO: JP407317853A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 07317853 A

TITLE: GEAR TRAIN FOR AUTOMATIC TRANSMISSION

PUBN-DATE: December 8, 1995

INVENTOR-INFORMATION:

NAME

COUNTRY

SAKAMOTO, KENICHI YOSHIDA, TAKEO

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME

COUNTRY

JATCO CORP

APPL-NO: JP06133754 APPL-DATE: May 24, 1994

INT-CL (IPC): F16 H 3/66

#### ABSTRACT:

PURPOSE: To realize compact constitution by a method wherein a first planetary gear device forms a <u>double</u> pinion type planetary gear device, a <u>sun</u> gear is divided by a second planetary gear device, and a pinion engaged with the <u>sun</u> gear forms a long pinion.

CONSTITUTION: A first planetary gear device 4 forms a <u>double</u> pinion type and a second <u>sun</u> gear 5s is divided and an output from a second carrier 5c through an intermediate therebetween to the inner diameter side is practicable. A second pinion 5p engaged with the second sun gear 5s forms a long pinion. Further, a first ring gear 4r and a third ring gear 6r are intercoupled, a first carrier 4c is coupled to a second ring gear 5r, and first, second, and third sun gears 4s, 5s, and 6s are intercoupled. Further, the second carrier 5c is coupled to an output shaft 3. This constitution provides at least a five forward gear speed through selection operation of one of fastening elements. Since only one output shaft 3 passes through the sun gears 4s, 5s, and 6s, constitution is formed in a compact manner.

COPYRIGHT: (C) 1995, JPO

Previous Doc Next Doc Go to Doc#

# (19)日本国特許 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号

# 特開平7-317853

(43)公開日 平成7年(1995)12月8日

(51) Int.Cl.6

識別記号

庁内整理番号

FΙ

技術表示箇所

F16H 3/66

B 8609-3J

審査請求 未請求 請求項の数3 FD (全 8 頁)

(21)出願番号

特願平6-133754

(22)出願日

平成6年(1994) 5月24日

(71)出顧人 000231350

ジャトコ株式会社

静岡県富士市今泉字鴨田700番地の1

(72)発明者 坂本 研一

静岡県富士市今泉宇鳴田700番地の1 ジ

ャトコ株式会社内

(72)発明者 吉田 武雄

静岡県富士市今泉宇鳴田700番地の1 ジ

ヤトコ株式会社内

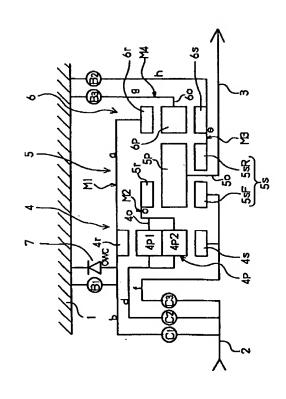
(74)代理人 弁理士 菊谷 公男 (外3名)

### (54) 【発明の名称】 自動変速機用歯車列

#### (57)【要約】

【目的】 全体としてコンパクトな自動変速機用歯車列 とする。

【構成】 入力軸2から出力軸3の間に順に、ダブルピ ニオン型の第1遊星歯車装置4、ロングピニオンの第2 ピニオン5pと噛合う第2サンギヤ5sを分割し内径側 へ第2キャリヤ5 cの出力を可能とした第2遊星歯車装 置5、単純シングルピニオン型の第3遊星歯車装置6が 設けられ、第1~第3クラッチC1~C3、第1~第3 ブレーキB1~B3およびワンウエイクラッチ7のうち 2個の締結により前進5速後進1段の変速段が得られ る。第2遊星歯車装置の第2キャリヤ5cの出力が上記 分割された第2サンギヤの中間からサンギヤ内径側に配 された出力軸へ伝達される。サンギヤの内側に出力軸が 1本入るだけなので、全体の径を小さくできる。



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 トランスミッションケース内に、入力軸 から出力軸の間に順次第1、第2、第3の遊星歯車装置 を備え、複数の締結要素の選択作動により少なくとも前 進5速の変速段を得る自動変速機用歯車列において、前 記第1 遊星歯車装置を、ダブルピニオン型遊星歯車装置 とし、前記第2遊星歯車装置はサンギヤを分割し、その 中間より内径側へキヤリアの出力を可能にするととも に、そのサンギヤと噛合うピニオンをロングピニオンと したシングルピニオン型遊星歯車装置とし、前記第3遊 10 星歯車装置を、シングルピニオン型遊星歯車装置とし、 前記第1遊星歯車装置のリングギヤと第3遊星歯車装置 のリングギヤを連結して第1回転メンバとし、前記第1 遊星歯車装置のキヤリアと第2遊星歯車装置のリングギ ヤを連結して第2回転メンバとし、前記第1遊星歯車装 置のサンギヤと第2遊星歯車装置のサンギヤと第3遊星 歯車装置のサンギヤとを連結して第3回転メンバとし、 前記第3遊星歯車装置のキヤリアを第4回転メンバと し、前記第1回転メンバを第1締結要素で入力軸に結合 可能とするとともに、第4締結要素で固定可能とし、前 記第2回転メンバを第2締結要素で入力軸に結合可能と し、前記第3回転メンバを第3締結要素で入力軸に結合 可能とするとともに、第5締結要素で固定可能とし、前 記第4回転メンバを第6締結要素で固定可能とし、前記 第2遊星歯車装置のキヤリアを出力軸に連結したことを 特徴とする自動変速機用歯車列。

【請求項2】 トランスミッションケース内に、入力軸 から出力軸の間に順次第1、第2、第3の遊星歯車装置 を備え、複数の締結要素の選択作動により少なくとも前 進5速の変速段を得る自動変速機用歯車列において、前 30 記第1 遊星歯車装置を、ダブルピニオン型遊星歯車装置 とし、前記第2遊星歯車装置はサンギヤを分割し、その 中間より内径側へキヤリアの出力を可能にするととも に、そのサンギヤと噛合うピニオンをロングピニオンと したシングルピニオン型遊星歯車装置とし、前記第3遊 星歯車装置を、シングルビニオン型遊星歯車装置とし、 前記第1遊星歯車装置のリングギヤと第3遊星歯車装置 のリングギヤを連結して第1回転メンバとし、前記第1 遊星歯車装置のキヤリアと第2遊星歯車装置のリングギ ヤを連結して第2回転メンバとし、前記第1遊星歯車装 40 置のサンギヤと第2遊星歯車装置のサンギヤと第3遊星 歯車装置のサンギヤとを連結して第3回転メンバとし、 前記第3遊星歯車装置のキヤリアを第4回転メンバと し、前記第1回転メンバを第1締結要素で入力軸に結合 可能とするとともに、第4締結要素で固定可能とし、前 記第2回転メンバを第2締結要素で入力軸に結合可能と し、前記第3回転メンバを第3締結要素で入力軸に結合 可能とするとともに、第5締結要素で固定可能とし、前 記第4回転メンバを第6締結要素で固定可能とし、前記 第2遊星歯車装置のキャリアを出力軸に連結し、前記第 50 置のサンギャと第3遊星歯車装置のサンギャとを連結し

1、第2および第3締結要素と入力軸との間に動力取出

し用のギヤを設けたことを特徴とする自動変速機用歯車

【請求項3】 前記第1、第2および第3の締結要素は クラッチで構成され、第4締結要素が互いに並列に設け られたワンウエイクラッチとブレーキとで構成され、第 5および第6の締結要素はブレーキで構成されているこ とを特徴とする請求項1または2記載の自動変速機用歯 車列。

#### 【発明の詳細な説明】

#### [0001]

【産業上の利用分野】本発明は、自動車や鉄道車両等の 多段自動変速機に用いられる遊星歯車式の自動変速機用 歯車列に関する。

#### [0002]

【従来の技術】従来の多段自動変速機として、例えば乗 用車に前進4速の自動変速機が多く搭載されてきてい る。そして、近年はとくに燃料消費の性能向上を目的と して、車種によってさらに変速段数を増やすため、前進 5速の自動変速機が種々提案されている。例えば、特開 昭47-19268号公報や、特開昭50-64660 号公報には、3組の遊星歯車を用いたインテグラル式の 前進5速用の自動変速機用歯車列が開示されている。 [0003]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、このよ うな従来の自動変速機用歯車列は、サンギヤの内径側に 2本以上の軸または中空軸が配設されているため、全長 の割に径が大きく、全体として大型化されてしまい、車 両等への搭載時に周囲のユニットや車体等に干渉すると いう問題があった。本発明は、このような従来の問題点 に着目してなされたものであり、全体としてコンパクト な構成にできる自動変速機用歯車列を提供することを目 的としている。

#### [0004]

【課題を解決するための手段】このため請求項1に記載 の本発明は、トランスミッションケース内に、入力軸か ら出力軸の間に順次第1、第2、第3の遊星歯車装置を 備え、複数の締結要素の選択作動により少なくとも前進 5速の変速段を得る自動変速機用歯車列において、第1 遊星歯車装置を、ダブルピニオン型遊星歯車装置とし、 第2遊星歯車装置はサンギヤを分割し、その中間より内 径側へキヤリアの出力を可能にするとともに、そのサン ギヤと噛合うピニオンをロングピニオンとしたシングル ピニオン型遊星歯車装置とし、第3遊星歯車装置を、シ ングルピニオン型遊星歯車装置とし、第1遊星歯車装置 のリングギヤと第3遊星歯車装置のリングギヤを連結し て第1回転メンバとし、第1遊星歯車装置のキヤリアと 第2遊星歯車装置のリングギヤを連結して第2回転メン バとし、第1遊星歯車装置のサンギヤと第2遊星歯車装 3

て第3回転メンバとし、第3遊星歯車装置のキヤリアを第4回転メンバとし、第1回転メンバを第1締結要素で入力軸に結合可能とするとともに、第4締結要素で固定可能とし、第2回転メンバを第2締結要素で入力軸に結合可能とし、第3回転メンバを第3締結要素で固定可能とし、第4回転メンバを第6締結要素で固定可能とし、第4回転メンバを第6締結要素で固定可能とし、第2遊星歯車装置のキヤリアを出力軸に連結したものとした。

【0005】また、請求項2に記載の発明は、上記構成 10 に、さらに第1、第2および第3の締結要素と入力軸と の間に動力取出し用のギヤを設けたものとした。なお、第1、第2および第3の締結要素はクラッチで構成し、第4の締結要素は互いに並列に設けられたワンウエイクラッチとブレーキとで構成し、第5および第6の締結要素はブレーキで構成することができる。

#### [0006]

【作用】まず、第2締結要素および第4締結要素を締結すると、入力軸の回転がそのまま第2回転メンバに伝達されるとともに、第1回転メンバが固定される。これに20より、第1遊星歯車装置のサンギヤが逆転するので、第2遊星歯車装置において入力軸の回転が入力されるリングギヤとそのサンギヤとが逆転し、第2遊星歯車装置のキャリヤから減速された回転が出力されて、前進第1速の変速段が得られる。

【0007】つぎに、第4締結要素を開放して、第6締結要素を締結すると、入力軸の回転が第2回転メンバに伝達されるとともに、第4回転メンバが固定される。これにより、第3遊星歯車装置のサンギヤとリングギヤとは逆転関係となるが、第2遊星歯車装置におけるサンギ 30ヤの逆転度合は第1速時より少なく、そのキャリヤからは前進第2速の変速段が得られる。

【0008】さらに第6締結要素を開放して、第5締結 要素を締結すると、入力軸の回転は第2回転メンバに伝 達され、第3回転メンバは固定される。これにより、第 2遊星歯車装置が作動して、減速された回転が出力さ れ、前進第3速の変速段が得られる。次に、第5締結要 素を開放して、第1締結要素を締結すると、第1遊星歯 車装置のリンギギヤとキャリヤとの入力軸の回転が伝達 される。この結果、第1回転メンバ、第2回転メンバお よび第3回転メンバが入力軸と同一回転となり、第1遊 星歯車装置のキャリヤも一体に回転することとなって、 出力軸に減速比1の前進第4速が得られる。

【0009】上記状態から、第2締結要素を開放して、第5締結要素を締結すると、入力軸の回転は第1回転メンバに伝達され、第3回転メンバが固定される。これにより、ダブルビニオン型の第1遊星歯車装置においてそのキャリヤはそのリングギヤ(第1回転メンバ)より増速され、第2回転メンバが増速される。そして、サンギヤが固定されリングギヤが増速された第2遊星歯車装置 50

のキャリヤから、出力軸に入力軸回転より増速された前 進第5速が得られる。

【0010】第3締結要素と第4締結要素が締結された 状態とすると、入力軸の回転は第3回転メンバに伝達さ れ、第1回転メンバが固定される。これにより、ダブル ピニオン型の第1遊星歯車装置においてそのキャリヤ (第2回転メンバ)は入力軸の回転より増速された逆回 転となる。その結果、第2遊星歯車装置のキャリヤから 減速された逆回転が出力され、出力軸に後進の変速段が 得られる。

#### [0011]

【実施例】図1は、本発明の第1の実施例を示すスケルトン図である。トランスミッションケース1にそれぞれ支持された入力軸2と出力軸3を結ぶ軸線にそって、入力軸2側から順に第1遊星歯車装置4、第2遊星歯車装置5および第3遊星歯車装6が設けられている。なお、図では各部材が軸線に関して対称に構成されているので、軸線より下半分は図示省略してある。第1遊星歯車装置4はダブルピニオン型遊星歯車装置であり、第1サンギヤ4s、第1キヤリア4c、第1リングギヤ4r、および第1キヤリア4cにより回転可能に支持された第1ピニオン4pからなる。第1ピニオン4pは歯車4p1と歯車4p2を有し、歯車4p1が第1リングギヤ4rと、歯車4p2が第1サンギヤ4sとそれぞれ噛合っている。

【0012】第2遊星歯車装置5は、第2サンギャ5 s、第2キャリア5c、第2リングギャ5r、および第 2キャリア5cに回転可能に支持された第2ピニオン5 pからなる。第2サンギャ5sRに分割され、その中間より 内径側へ、第2キャリア5cの出力を可能としている。第2ピニオン5pは、長いロングピニオンに形成され、一方で第2リングギャ5rと噛み合い、他方で第2サンギャ5sの分割されたフロントサンギャ5sFとリャサンギャ5sRは、第2ピニオン5pを 介して同一回転をする。

【0013】第3遊星歯車装置6は、公知のシングルビニオン型であり、第3サンギヤ6s、第3ビニオン6p、第3キヤリア6cおよび第3リングギヤ6rからなり、第3ピニオン6pは第3キヤリア6cにより回転可能に支持され、第3サンギヤ6sと第3リングギヤ6rの間に位置してそれぞれと噛合っている。

【0014】第1遊星歯車装置4の入力軸2側には、第 1~第3クラッチC1~C3が配設され、第1クラッチ C1と第1遊星歯車装置4との間には、第1ブレーキB 1およびワンウエイクラッチ7が配設されている。また、第3遊星歯車装置6の出力軸取り出し側には、第 2、第3ブレーキB2、B3が配設されている。

) 【0015】第1遊星歯車装置4の第1リングギヤ4 r

と、第3遊星歯車装置6の第3リングキヤ6 rは、連結 部材aで一体的に連結されて第1回転メンバM1を構成 し、連結部材aから延びる連結部材bを介して、第1ク ラッチC1により入力軸2に結合可能とされている。ま た、この第1回転メンバM1は、第1ブレーキB1およ びワンウエイクラッチ7でトランスミッションケース1 に固定可能とされている。また、第1遊星歯車装置4の 第1キヤリア4cと、第2遊星歯車装置5のリングギヤ 5rは、連結部材 cで一体的に連結されて第2回転メン

【0016】第1遊星歯車装置の第1サンギヤ4s、第 2遊星歯車装置5の第2サンギヤ5sおよび第3遊星歯 車装置6の第3サンギヤ6sは連結部材e、e'で一体 的に連結されて第3回転メンバM3を構成し、連結部材 fを介して第3クラッチC3により入力軸2に結合可能 とされている。またこの第3回転メンバM3は、連結部\*

により入力軸2に結合可能とされている。

\*材hを介して第2ブレーキB2によりトランスミッショ ンケース1に固定可能とされている。第3遊星歯車装置 6の第3キヤリア6cは、第4回転メンバM4を構成 し、連結部材gを介して、第3ブレーキB3によりトラ ンスミッションケース1に固定可能とされている。そし て、第2遊星歯車装置5の第2キヤリア5pが出力軸3 に連結されている。

【0017】上記構成において、締結要素としての第1 ~第3クラッチC1~C3、ワンウエイクラッチ7およ バM2を構成し、連結部材dを介して第2クラッチC2 10 び第1~第3ブレーキB1~B3のうち、通常2個の締 結により、表1のように前進5速、後進1段の変速段が 得られる。表中、○が締結される締結要素を示す。な お、表中、DはDレンジ、3、2、1はそれぞれ3、 2、1レンジにおける各変速段を示し、破線で示した第 1ブレーキB1は、エンジンブレーキが要求されるとき ワンウエイクラッチ7に重ねて作動される。

【表1】

	-> ->	投入シバルンは、圧射的 13(1)							
		クラッチ			ブレーキ				ギア比
		C 1	C 2	C 3	OWC	B 1	B 2	В 3	
<b>42.30</b>		х	х	0		0	×	×	1-(a 1+a 1 a 2-a 2)
1992	後進及								a 1+a 1 a 2-a 2
N	N レンジ		×	×	-	×	×	×	
D レ ン ジ	第1速	×	0	×	0	Ö	×	×	<u>α 1 (α 2+1)</u> α 1 (α 2+1) - α 2
	第2通	×	0	×	-	×	х	0	$\frac{(\alpha 2+1)(\alpha 1+\alpha 3)}{(\alpha 2+1)\alpha 1-\alpha 2+\alpha 3}$
	第3速	×	0	×		×	0	×	α1 (α 2+1)
	第4速	0	0	×	-	×	×	×	1,000
	第5速	0	×	×	_	×	0	х	(1-α 1) (1+α 2)
3 レンジ	第1建	×	0	×	0	.ū	x	X	
	第2速	×	0	X	-	х	X	0	
	第3速	×	0	х	-	х	0	x	
2 レンジ	第1選	×	0	×	0	O	x	X	
	第2速	×	0	×	_	×	×	0	
1 レンジ		×	0	×	0	0	х	X	

【0018】次に上記構成における変速作用の概略を説 示すように第2クラッチC2を締結する。なお、図中作 動している遊星歯車装置、締結要素であるクラッチ、ブ レーキ、ならびに回転メンバは太い実線で示してある。 以降の図においても同様である。これにより、入力軸2 の回転はそのまま第2回転メンバM2に伝達される。す なわち入力軸2の回転はそのまま第1遊星歯車装置4の 第1キヤリア4cから第2遊星歯車5の第2リングギヤ 5rへと伝達される。ここで、ワンウエイクラッチ7に より第1回転メンバM1の逆方向の回転が阻止されるこ

※転する。したがって、第2遊星歯車装置2の第2キヤリ 明する。まず、前進第1速の選択にあたっては、図2に 40 ア5cに連結された出力軸3に、第2リングギヤ5rの 回転に対して減速された第1速が得られる。

【0019】つぎに、前進第2速の選択にあたっては、 第1速の状態から、図3に示すように、さらに第3ブレ ーキB3を締結する。これにより、入力軸2の回転はそ のまま第2回転メンバM2に伝達されるとともに、第3 遊星歯車装置6の第3キヤリア6 c (すなわち第4回転 メンバM4)が固定される。そのため、第3遊星歯車装 置6の第3サンギヤ6 sすなわち、第3回転メンバM3 と第3リングギヤ6ァとは逆転関係となり、ワンウエイ とにより、第3回転メンバM3が入力軸2と逆方向に回※50 クラッチ7は作動せず、第1遊星歯車装置のリングギヤ 4r (第1回転メンバM1)は入力軸と同方向に回転する。したがって、第1サンギヤ4sの逆転度合は弱められ、出力軸3に連結された第2遊星歯車装置5の第2キヤリア5cが第1速時よりは小さい減速比で回転して、第2速が得られる。

【0020】前進第3速の選択にあたっては、第2速の 状態から、第3ブレーキB3を開放し、第2ブレーキB 2を締結する。これにより、図4に示すように、第2回 転メンバM2は入力軸2と同一回転となる一方、第3回 転メンバM3は固定されるので、第2遊星歯車装置2に 10 おいて、第2キヤリア5cには第2リングギヤ5rの回 転に対して減速された第3速が得られる。

【0021】前進第4速のためには、第3速の状態から第2ブレーキB2を開放し、第1クラッチC1を締結する。これにより、図5に示すように、第1回転メンバM1と第2回転メンバM2、すなわち第1遊星歯車装置の第1リングギヤ4rと第1キャリヤ4cが入力軸2と一体回転となり、第3回転メンバM3も同一回転となる。そのため、第2遊星歯車装置5の第2キヤリア5cも入力軸2と同一回転となって、出力軸に減速比1の第4速20が得られる。

【0022】前進第5速の選択にあたっては、第4の状態から第2クラッチC2を開放し、図6に示すように、第2ブレーキB2を締結する。これにより、入力軸2の回転はそのまま第1リングギヤ4r(第1回転メンバM1)に伝達され、第3回転メンバM3はトランスミッションケース1に固定される。そのため、ダブルピニオン型の第1遊星歯車装置においてその第1キャリヤ4cは第1回転メンバM1より増速され、したがって第2回転メンバM2が増速される。そして、第2遊星歯車装置5を経て、出力軸3に入力軸回転より増速された第5速が得られる。

【0023】後進の選択にあたっては、図7に示すように第3クラッチC3と第1ブレーキB1を締結する。これにより、入力軸2の回転がそのまま第3回転メンバM3に伝達され、第1回転メンバM1はトランスミッションケース1に固定されるので、ダブルピニオン型の第1遊星歯車装置4の作動により、第2回転メンバM2は入力軸とは逆方向に増速回転し、第2遊星歯車装置の第2キヤリア5cに連結された出力軸3に後進の変速段が得られる。

【0024】図8は、上記の歯車列における共縁図を示す。ここで、 $\alpha1$ 、 $\alpha2$ 、 $\alpha3$ はそれぞれ第1、第2、第3遊星歯車装置4、5、6それぞれのサンギヤ4s、5s、6sとリングギヤ4r、5r、6rの歯数比であり、S、R、Cはサンギヤ、リンギギヤ、キャリヤで、添え字の1、2、3はそれぞれ第1、第2、第3遊星歯車装置に対応する。これをもとに各変速段のギヤ比が先の表1に示される。本実施例は以上のように構成され、遊星歯車装置の利用により全長が短くなるとともに、サ 50

ンギヤの内径関には出力軸3が1本入るだけなので、全体の径も小さくなり、小型に形成されて車両等への搭載 レイアウトが容易になるという効果を有する。

8

【0025】図9は、本発明の第2の実施例を示すスケルトン図である。本実施例は、前記第1の実施例に対して、第1クラッチC11、第2クラッチC12、第3クラッチC13の設置位置を変えて、軸方向同一位置で径方向に重ねて配置し、これら第1~第3クラッチC11~C13と入力軸2との間に動力取出し用のギヤ8を配置したものである。本実施例によれば、前記第1の実施例と同じ効果が得られ、しかも入力軸2よりの動力を取出し利用することができる。

【0026】なお、各実施例では締結要素をクラッチC 1~C3あるいはC11~C13とブレーキB1~B3 を用いたが、図示のものに限定されず、多板クラッチ、バンドブレーキあるいはワンウエイクラッチなど適宜に組み合わせて使用することができる。そしてそれらの配設位置も必要に応じて変更することができ、車両等への搭載スペースなど環境条件に応じて、任意に選択することができる。

#### [0027]

【発明の効果】以上のとおり、本発明は、入力軸から出 力軸の間に、ダブルピニオン型の第1遊星歯車装置と、 サンギヤを分割しその中間より内径側へキヤリアの出力 を可能にするとともにサンギヤと噛合うピニオンをロン グピニオンとしたシングルピニオン型の第2遊星歯車装 置と、単純シングル型の第3遊星歯車装置とを設け、第 1遊星歯車装置のリングギヤと第3遊星歯車装置のリン グギヤを連結して第1回転メンバとし、これを第1締結 要素で入力軸に結合可能とするとともに、第4締結要素 で固定可能とし、第1遊星歯車装置のキヤリアと第2遊 星歯車装置のリングギヤを連結して第2回転メンバと し、これを第2締結要素で入力軸に結合可能とし、第1 遊星歯車装置のサンギヤと第2遊星歯車装置のサンギヤ と第3遊星歯車装置のサンギヤとを連結して第3回転メ ンバとし、これを第3締結要素で入力軸に結合可能とす るとともに、第5締結要素で固定可能とし、第3遊星歯 車装置のキヤリアを第4回転メンバとし、これを第6締 結要素で固定可能とし、第2遊星歯車装置のキヤリアを 出力軸に連結してあるので、いずれか2つの締結要素の 選択作動により、少なくとも前進5速の変速段が得られ

【0028】そして、サンギヤの内側には第2遊星歯車装置のキャリヤと連結された出力軸が1本通るだけであるから、サンギヤの径を小さくすることができ、構成を全体としてコンパクトにすることができるという効果を有する。さらに、第1、第2および第3の締結要素と入力軸との間に動力取出し用のギヤを設けることにより、簡単に外部への動力取出しが可能となる。

#### | 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の第1の実施例を示すスケルトン図であ

【図2】第1の実施例における前進第1速変速段の回転 伝達経路を示す図である。

【図3】第1の実施例における前進第2速変速段の回転 伝達経路を示す図である。

【図4】第1の実施例における前進第3速変速段の回転 伝達経路を示す図である。

【図5】第1の実施例における前進第4速変速段の回転 伝達経路を示す図である。

【図6】第1の実施例における前進第5速変速段の回転 伝達経路を示す図である。

【図7】第1の実施例における後進段の回転伝達経路を 示す図である。

【図8】第1の実施例における歯車列の共線図である。

【図9】本発明の第2の実施例を示すスケルトン図であ る。

#### 【符号の説明】

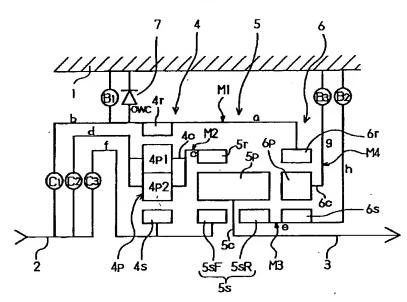
- トランスミッションケース 1
- 2 入力軸
- 3 出力軸
- 第1遊星歯車装置 4
- 第1サンギヤ 4 s

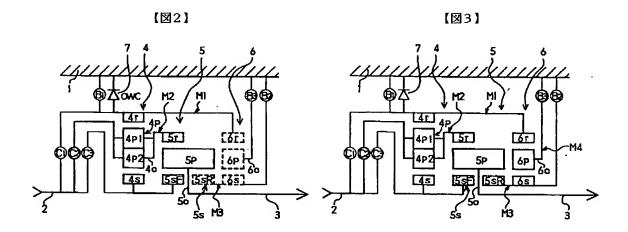
4 r 第1リングギヤ

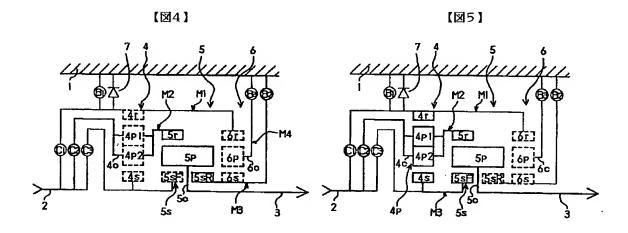
10

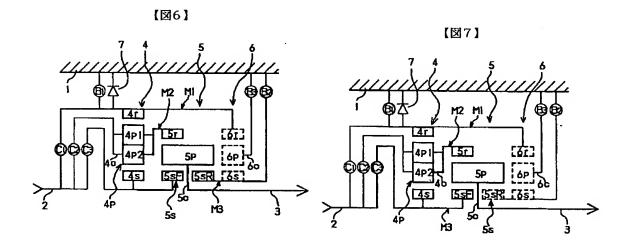
- 4 c 第1キヤリア
- 4 p 第1ピニオン
- 4 p 1 第1歯車
- 第2歯車 4 p 2
- 5 第2遊星歯車装置
- 5 s 第2サンギヤ
- 5 s F. フロントサンギヤ
- 5sRリアサンギヤ
- 5 r 第2リングギヤ
  - 第2キヤリア 5 c
  - 5 p 第2ピニオン
  - 6 第3遊星歯車装置
  - 第3サンギヤ 6 s
  - 6 r 第3リングギヤ
  - 6 c 第3キヤリア
  - 6 p 第3ピニオン
  - 7 ワンウエイクラッチ
- 動力取り出し用のギヤ (PTOギヤ) 8
- 20 C1~C3 第1クラッチ~第3クラッチ
  - 第1ブレーキ~第3ブレーキ B1~B3
  - 第1回転メンバ〜第4回転メンバ  $M1\sim M4$
  - a~h 連結部材

#### 【図1】

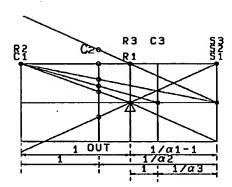












【図9】

